

Activité de modélisation : le grand saut de Félix Baumgartner.

Objectif : extraire et exploiter des informations pour résoudre un problème scientifique.

A l'aide des documents fournis, proposer une démarche scientifique basée sur une modélisation pour résoudre les problèmes suivants :

Problème 1 : A quel instant F.Baumgartner a-t-il franchi le mur du son ? Quelle était alors son altitude ?

Vous devez en particulier valider votre modèle sur une vidéo montrant une chute libre.

Problème 2 : Comparer les prévisions données par le modèle aux informations des documents et commenter les écarts éventuels.

Document 1 : chronologie du saut de F.Baumgartner

Le dimanche 14 octobre 2012, vers 19 h 00 en heure française, les chaînes de télévision se disputaient les parts d'audience avec leurs programmes habituels pendant que YouTube battait son record historique avec 8 millions de spectateurs.

Sur les écrans, Felix Baumgartner, 65 ans après que Chuck Yeager ait franchi le mur du son à bord d'un avion à réaction, tenait la planète en haleine en tentant de devenir le premier homme à dépasser le mur du son en chute libre.



Le lancement

Le lancement du ballon stratosphérique a eu lieu à 17h31, heure française, supervisé par un centre de contrôle basé à Roswell dans l'État américain du Nouveau-Mexique.

L'ascension

Le ballon rempli d'hélium atteint l'altitude de 10 000 m en 26 minutes, à une vitesse variant de 5,2 m.s⁻¹ à 5,8 m.s⁻¹, puis celle de 20 000 m en 1 h 05.

La plus haute altitude (39 068 m) est atteinte après 2 h 35 min 40 s.

Le saut

2 h 37 après le lancement, Baumgartner dont la masse avec sa combinaison pressurisée est de 120 kg, se laisse tomber dans une chute libre de 36 529 mètres d'une durée totale de 4 minutes et 19 secondes.

Il a atteint la vitesse maximale de Mach 1,24 après 11 765 m de chute.

Baumgartner a ouvert son parachute à environ 2 500 m d'altitude et s'est posé sans encombre, après une chute totale de 9 minutes et 3 secondes.

D'après www.wikipedia.fr

Document 2 : Le poids.

Lorsque le champ de pesanteur \vec{g} est uniforme, la force de gravitation exercée par la Terre sur un objet de masse m est appelée « le poids » de cet objet et se détermine par la relation :

$$\vec{P} = m \times \vec{g}$$

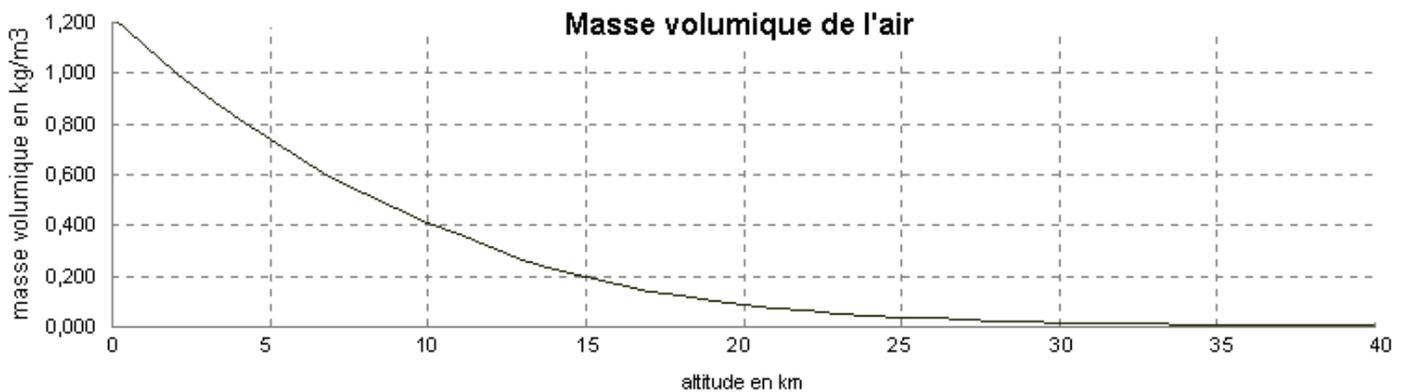
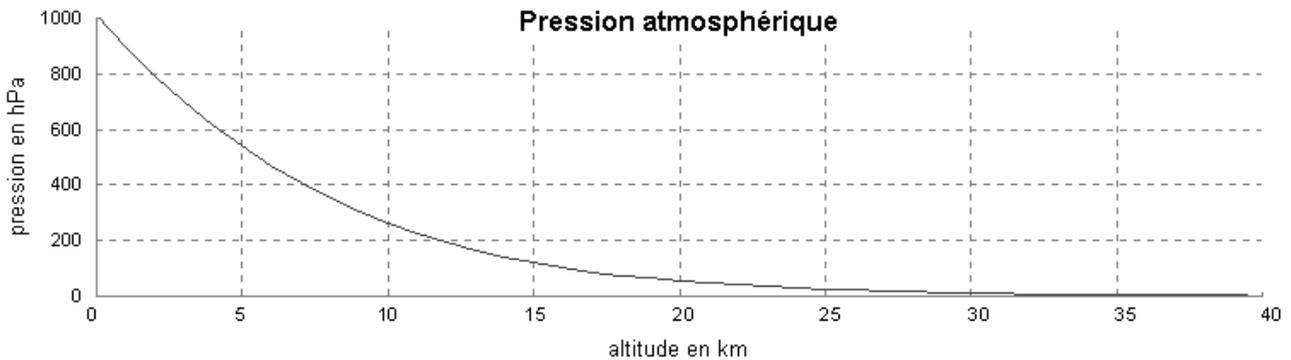
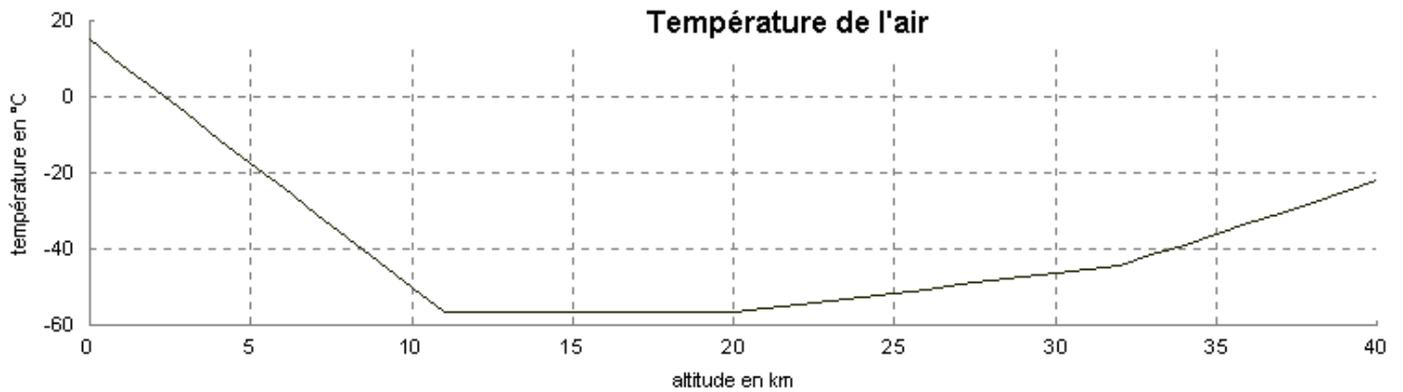
Le poids est en newton (N), la masse est en kilogrammes (kg) et le champ de pesanteur est en N.kg⁻¹.

La valeur du champ de pesanteur dépend de l'altitude, elle varie selon le tableau fourni ci-contre.

z	g
m	N/kg
0	9,8
10000	9,8
20000	9,7
25000	9,7
30000	9,7
35000	9,7
40000	9,7

Lorsque la seule force qui s'exerce sur l'objet est le poids, alors il s'agit d'une chute libre.

Document 3 : quelques données sur l'atmosphère.



Document 4 : vitesse du son et nombre de Mach

La célérité du son dans l'air (en $\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$) dépend de la température (en K) selon la relation :

$$c_{\text{son}} = 20 \times \sqrt{T}$$

Le « bang supersonique » désigne l'onde de choc sonore qui se produit lorsqu'un mobile dépasse cette vitesse dans l'air. L'expression « mur du son » rend compte du comportement particulier de l'air à cette vitesse, qui impose une forme aérodynamique aux aéronefs volant à des vitesses supersoniques.

Le « nombre de Mach » est le rapport de la vitesse du mobile par rapport à celle du son :

$$N_{\text{mach}} = \frac{v}{c_{\text{son}}}$$

Un avion qui vole à Mach 2,2 a une vitesse égale à 2,2 fois celle du son.

Document 5 : accélération, vitesse, position.

- Par rapport au centre du repère choisi, chaque point matériel occupe une position dans l'espace à un instant donné, notée $M(t)$.

Grandeur	Vecteur	Coordonnées	Valeur (norme)	Unité
<ul style="list-style-type: none"> • Le vecteur position décrit la position d'un point matériel. 	$\vec{OM}(t)$	$\vec{OM}(t) \begin{cases} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{cases}$	$OM(t)$	m
<ul style="list-style-type: none"> • Le vecteur vitesse est le vecteur dérivé par rapport au temps du vecteur position. 	$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{OM}(t)}{dt}$	$\vec{v}(t) \begin{cases} v_x(t) = \frac{dx}{dt} \\ v_y(t) = \frac{dy}{dt} \\ v_z(t) = \frac{dz}{dt} \end{cases}$	$v(t)$	m.s ⁻¹
<ul style="list-style-type: none"> • Le vecteur accélération est le vecteur dérivé par rapport au temps du vecteur vitesse : 	$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$	$\vec{a}(t) \begin{cases} a_x(t) = \frac{dv_x(t)}{dt} \\ a_y(t) = \frac{dv_y(t)}{dt} \\ a_z(t) = \frac{dv_z(t)}{dt} \end{cases}$	$a(t)$	m.s ⁻²

Document 6 : dérivée et primitive.

En physique, la dérivée par rapport au temps d'une fonction du temps $f(t)$ se note $\frac{df(t)}{dt}$, ou simplement $\frac{df}{dt}$.

Le terme « $\frac{d}{dt}$ » signifie « la dérivée par rapport au temps », similaire au symbole « ' » en mathématiques.

Par exemple, si l'on considère le mouvement rectiligne uniforme d'une voiture qui s'éloigne du centre du repère, alors l'abscisse x de son centre d'inertie s'écrit : $x(t) = v.t + x_0$, avec v la vitesse de la voiture et x_0 l'abscisse initiale de la voiture.

La dérivée de l'abscisse par rapport au temps s'écrit $\frac{dx(t)}{dt}$ et vaut par conséquent v , puisque $x(t)$ est une fonction affine du temps.

Inversement, imaginons une situation où on connaît la valeur v de la vitesse, qui est constante. Alors, l'évolution de l'abscisse au cours du temps va se déterminer en cherchant la fonction $x(t)$ qui, une fois dérivée, donnera v . Comme on sait que la dérivée d'une fonction affine est une constante, on trouve que $x(t) = v.t + C$, où C est une constante.

Cette opération s'appelle une recherche de la primitive, et la fonction $x(t) = v.t + C$ est une primitive de la fonction v , qui ici est une fonction constante : c'est le cas le plus simple.

La constante C peut se déterminer par les conditions initiales : par exemple, si, à $t=0$, $x(0) = 0$, alors $C = 0$ et $x(t)$ s'écrit : $x(t) = v.t$